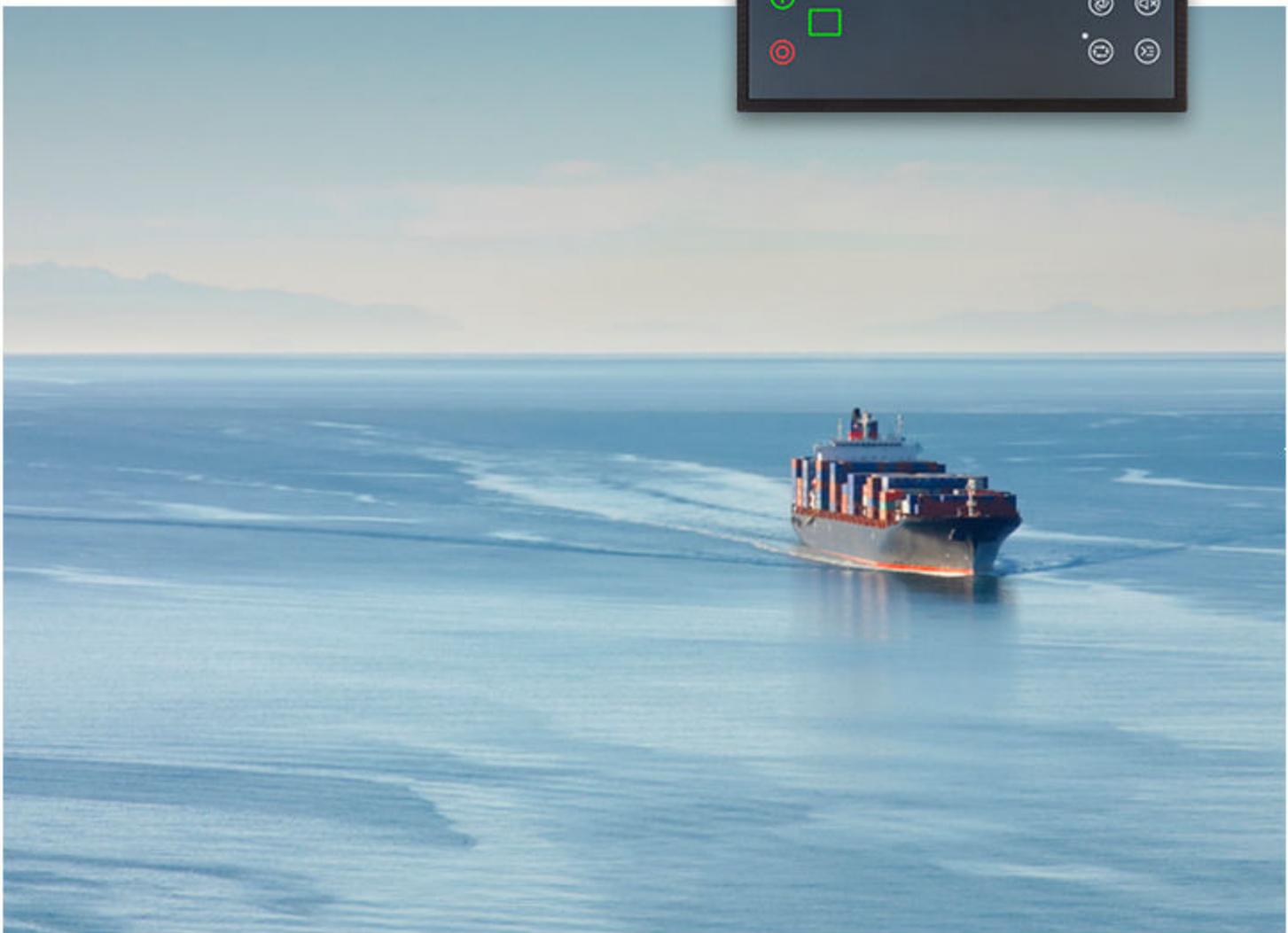


AGC 150

Marinha da unidade do motor

Folha de dados



1. AGC 150 Motor Drive Marine

1.1 Sobre.....	3
1.2 Diagrama de aplicação.....	3
1.3 Pacote de software básico.....	3
1.4 Funções e recursos.....	4
1.4.1 Tela, botões e LEDs.....	4
1.4.2 Funções do motor.....	5
1.4.3 Funções gerais.....	6
1.4.4 Proteções.....	6
1.4.5 Controladores e motores compatíveis.....	7
1.4.6 Descarregar depois de tratamento (Camada 4/Estágio V).....	10
1.4.7 Fiação típica para controlador de unidade do motor.....	13

2. Produtos compatíveis

2.1 Tela remota: AGC 150.....	14
2.2 Unidade de desligamento, SDU 104.....	14
2.3 Painel do operador adicional, AOP-2.....	14
2.4 Outras entradas e saídas.....	14

3. Especificações técnicas

3.1 Especificações elétricas.....	15
3.2 Especificações ambientais.....	17
3.3 UL/cUL Listado.....	18
3.4 Comunicação.....	18
3.5 Aprovações.....	19
3.6 Dimensões e peso.....	19

4. Informações legais

4.1 Aviso legal.....	21
4.2 Direitos autorais.....	21
4.3 Versão do software.....	21

1. AGC 150 Motor Drive Marine

1.1 Sobre

A unidade do motor AGC 150 é um único controlador para um motor. O controlador possui todas as funções necessárias para proteger e controlar um motor. Os valores e alarmes são mostrados na tela LCD, que é legível na luz do sol.

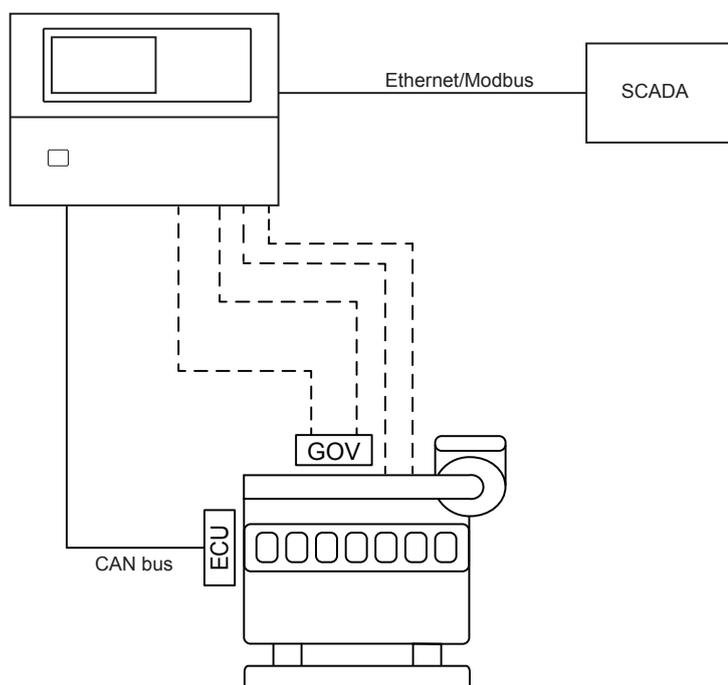
O controlador é simples de montar e a unidade de tela gráfica facilita o uso. Os parâmetros podem ser facilmente configurados na unidade de tela ou com o uso de um PC e o Utility Software.

Principais recursos

- Proteger e monitorar o motor
- Sequências de início e parada do motor
- Controle automático e manual da velocidade do motor
- Tier 4F/Estágio V
- Entradas e saídas configuráveis, inclusive
 - Porta de barramento de CAN
 - Porta Ethernet
- Registro de alarmes e eventos
- Proteção por senha de 3 níveis
- Configuração fácil com o Utility Software
- Função de bomba com velocidade fixa e variável

1.2 Diagrama de aplicação

Controlador de motor

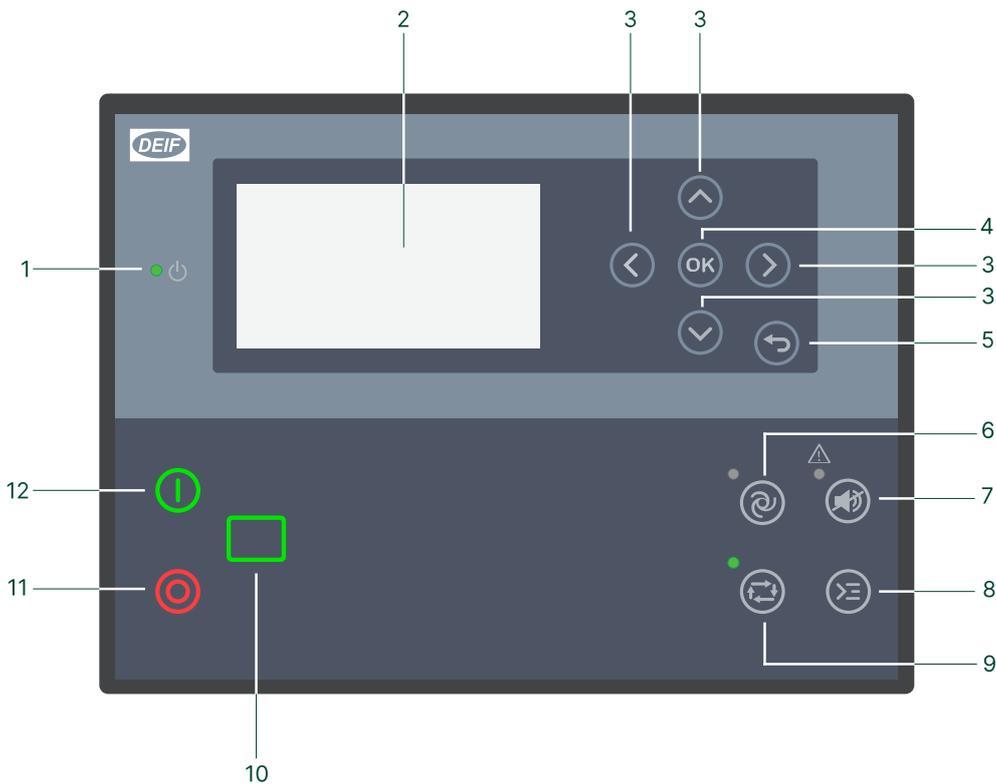


1.3 Pacote de software básico

Pacote de software básico	Tipo de aplicação
Independente (Stand-alone)	Qualquer aplicação pelo motor

1.4 Funções e recursos

1.4.1 Tela, botões e LEDs



Nº	Nome	Função
1	Power (energia)	Verde: A potência do controlador está ligada. DESL: A potência do controlador está desligada.
2	Tela de exibição	Resolução: 240 x 128 px. Área de visualização: 88,50 x 51,40 mm Seis linhas, cada uma com 25 caracteres
3	Navegação	Mova o seletor para cima, baixo, esquerda e direita na tela.
4	OK	Vá para o sistema do Menu. Confirmar a seleção na tela.
5	Voltar	Para ir até a página anterior.
6	Remote	Equipamento remoto (entradas digitais, comandos MODBUS, comandos AOP-2) controla o AGC 150. O operador não pode controlar o AGC 150 a partir dos botões da tela.
7	Silenciar buzina	Desliga uma buzina de alarme (se estiver configurada) e entra no menu Alarme.
8	Menu de Atalhos	Dá acesso para: salto ao parâmetro, modo de execução, teste e lâmpada.
9	Local	O operador pode usar os botões da tela para iniciar e parar o motor. Equipamento remoto não pode iniciar e parar o motor.
10	Motor	Verde: Há feedback em execução ou um sinal externo. Verde piscante: O motor está se preparando. Vermelho: O motor não está funcionando ou não há feedback em execução.
11	Stop	Para o gerador, se o modo local estiver selecionado.
12	Start	Inicia o motor, se o modo local estiver selecionado.

1.4.2 Funções do motor

Sequências de início e parada

Sequências de partida e parada do motor

Resfriamento dependente de temperatura

Resfriamento com base em tempo

Manivela configurável e bobina de funcionamento

Sequências de testes integrados (teste simples)

Funções de regulação

Regulação PID usando:

- Comunicação do motor
- Controle analógico integrado
- Controle analógico externo usando IOM 230
- Relés

Controle de velocidade manual usando:

- Entradas digitais
- Menu da tela (pelo operador)
- Entrada analógica
- Modbus
- Ponto de ajuste configurado

Deteção de velocidade usando CAN ou MPU

Motor de descarga

Velocidade fixa ou regulação variável de velocidade

Função de aumento para carregamento e descarregamento

Controle do ventilador de ventilação

Outras funções do motor

Monitoramento do uso de combustível

Lógica e reabastecimento da bomba de combustível

Monitoramento do fluido de exaustão de diesel

Lógica e reabastecimento do fluido de exaustão de diesel

Monitoramento do fluido genérico

Lógica e reabastecimento do fluido genérico

Contadores

Tentativas de partida (Start attempts)

Horas de funcionamento

Intervalos de serviço

Ventilador

1.4.3 Funções gerais

Funções de configuração e parâmetro
Configurações nominais
Níveis de permissão definidos pelo usuário
Configuração protegida por senha
Tendência com o USW
Registros de eventos com senha, até 500 registros

Funções de tela e idioma
Compatível com vários idiomas (inclusive chinês, russo e outros idiomas com caracteres especiais)
20 telas configuráveis
Tela gráfica com 6 linhas
Os parâmetros podem ser alterados na unidade da tela
5 atalhos de função do motor
20 botões de atalhos configuráveis
5 "lâmpadas LED" de telas configuráveis (liga/desliga/pisca)

Funções Modbus
Modbus RS-485
Modbus TCP/IP
Área de Modbus configurável

Funções PID
PID para controle de pontos de ajuste definidos pelo usuário
Valor de referência para PIDs com entradas analógicas
2 x Reguladores PID de finalidade geral (saídas analógicas integradas)

Funções de lógica e saída
Lógica PLC (lógica M)
4 saídas analógicas (usando 2 x IOM 230)

1.4.4 Proteções

Proteções	ANSI
Sobrevelocidade	12
Falha no arranque	48
Erro de feedback de funcionamento	34
Ruptura do cabo do MPU	-
Falha ao iniciar	48
Falha ao parar	48
Bobina de parada, alarme de ruptura de cabo	5

Proteções	ANSI
Parada de emergência	1
Aquecimento do motor	26
Ventilação máxima / ventilador de radiador	-
Não está no modo remoto	34
Verificação de abastecimento do tanque de combustível	-
Baixa alimentação auxiliar	27 CC
Alta alimentação auxiliar	59 CC
Alarmes de manutenção	-

1.4.5 Controladores e motores compatíveis

O AGC pode se comunicar com os seguintes ECUs e motores.

Fabricante	ECU	Motores	Tier 4/Estágio V	Parâmetro 7561 do AGC
J1939 genérico	Qualquer ECU que utilize o J1939	Qualquer motor que utilize o conector J1939	●	J1939 genérico
ANGLE			-	ANGLE
Baudouin	WOODWARD PG+	-	-	Baudouin Gas
Baudouin	Wise 10B	-	-	Baudouin Wise10B
Baudouin	Wise 15	-	●	Baudouin Wise15
Bosch	EDC17			Bosch EDC17CV54TMTL
Caterpillar	ADEM3	C4.4, C6.6, C9, C15, C18, C32, 3500 e 3600	-	Caterpillar ADEM3
Caterpillar	ADEM4		-	Caterpillar ADEM4
Caterpillar	ADEM6		-	Caterpillar ADEM6
Caterpillar	ADEM3, ADEM4	C4.4, C6.6, C9, C15, C18, C32, 3500 e 3600	-	Caterpillar genérico*
Cummins	CM 500	QSL, QSB5, QSX15 e 7, QSM11, QSK 19/23/50/60	-	Cummins CM500
Cummins	CM 558	QSL, QSB5, QSX15 e 7, QSM11, QSK 19/23/50/60	-	Cummins CM558
Cummins	CM 570	QSL, QSB5, QSX15 e 7, QSM11, QSK 19/23/50/60	-	Cummins CM570
Cummins	CM 850	QSL, QSB5, QSX15 e 7, QSM11, QSK 19/23/50/60	-	Cummins CM850
Cummins	CM 2150	QSL, QSB5, QSX15 e 7, QSM11, QSK 19/23/50/60	●	Cummins CM2150
Cummins	CM 2250	QSL, QSB5, QSX15 e 7, QSM11, QSK 19/23/50/60	●	Cummins CM2250
Cummins	CM 500, CM 558, CM 570, CM 850, CM 2150 e CM 2250	-	Dependente de ECU	Cummins genérico*
Cummins	CM 2350		●	Cummins CM2350

Fabricante	ECU	Motores	Tier 4/Estágio V	Parâmetro 7561 do AGC
Cummins	CM 2850		●	Cummins CM2850
Cummins	CM 2880		●	Cummins CM2880
Cummins	-	KTA19	-	Cummins KTA19
Detroit Diesel	DDEC III	Séries 50, 60 e 2000	-	DDEC III
Detroit Diesel	DDEC IV	Séries 50, 60 e 2000	-	DDEC IV
Detroit Diesel	DDEC III, DDEC IV	Séries 50, 60 e 2000	-	DDEC genérico*
Deutz	EMR2	-	-	Deutz EMR 2
Deutz	EMR3	-	-	Deutz EMR 3
Deutz	EMR 2, EMR 3	-	-	Deutz EMR genérico*
Deutz	EMR4	-	-	Deutz EMR 4
Deutz	EMR5	-	-	Deutz EMR 5
Deutz	EMR4/EMR5 Estágio V	-	●	Deutz EMR 5 Estágio V
Doosan	EDC17	-	-	Doosan G2 EDC17
Doosan	MD1	-	●	Doosan MD1
Doosan	G2 EDC17		●	Doosan stage 5
FPT industrial	EDC17	-	-	FPT EDC17CV41
FPT Industrial	Bosch MD1	-	●	FPT Estágio V
Hatz Diesel	-	3/4H50 TICD	●	Hatz
Hatz Diesel	EDC17	-	-	Hatz EDC17
Isuzu	ECM	4JJ1X, 4JJ1T, 6WG1X FT-4	-	Isuzu
Iveco	CURSOR	-	-	Iveco CURSOR
Iveco	EDC7 (Bosch MS6.2),	-	-	Iveco EDC7
Iveco	NEF	-	-	Iveco NEF
Iveco	VECTOR 8	-	-	Iveco Vector8
Iveco	CURSOR, NEF, EDC7, VECTOR 8		●**	Iveco genérico*
Iveco	Bosch MD1	-	●	Iveco Estágio V
JCB	-	ECOMAX DCM3.3+	●	JCB
JCB		P745 & P740 DieselMax Stage V Version 7	●	JCB 430/448 Stage V
Jichai	JC15D-ECU22	-	-	JC15D Weifu***
Jichai	JC15D WYS		-	JC15D WYS
Jichai	JC190		-	JC190
Jichai	JC15T JG		-	Jichai JC15T JG
Jing Guan		Gás	-	Jing Guan
John Deere	JDEC	PowerTech M, E e Plus	●	John Deere
John Deere	Controles FOCUS (versão 2.1)	-	●	John Deere Stage V
Kohler	ECU2-HD	KD62V12	●	Kohler KD62V12
Kohler	-	KDI 3404	-	Kohler KDI 3404

Fabricante	ECU	Motores	Tier 4/Estágio V	Parâmetro 7561 do AGC
Kubota	KORD3		●	Kubota Stage V
MANUAL	EDC17	-		MAN EDC17
MANUAL	EMC 2.0	-	-	MAN EMC Passo 2.0
MANUAL	EMC 2.5	-	-	MAN EMC Passo 2.5
MANUAL	EMC 2.0 e 2.5	-	-	MAN genérico*
MTU	MDEC, módulo M.201	-		MDEC 2000/4000 M.201
MTU	MDEC módulo M.302	Séries 2000 e 4000	-	MDEC 2000/4000 M.302
MTU	MDEC módulo M.303	Séries 2000 e 4000	-	MDEC 2000/4000 M.303
MTU	MDEC, módulo M.304	-		MDEC 2000/4000 M.304
MTU	ADEC	Séries 2000 e 4000 (ECU7), MTU PX	-	MTU ADEC
MTU	ADEC, ECU7 sem o módulo SAM (software módulo 501)	Séries 2000 e 4000	-	MTU ADEC módulo 501
MTU	ECU7, com módulo SAM	-	-	MTU ECU7 com SAM
MTU	ECU8	-	-	MTU ECU8
MTU	ECU9	-	●	MTU ECU9
MTU	J1939 Smart Connect, ECU8, ECU9	Série 1600	● (ECU9 ou posterior)	MTU J1939 Smart Connect
Perkins	ADEM3	-	-	Perkins ADEM3
Perkins	ADEM4	-	-	Perkins ADEM4
Perkins	ADEM3 e ADEM4	Series 850, 1100, 1200, 1300, 2300, 2500 e 2800	-	Perkins genérico*
Perkins	EDC17	-	-	Perkins EDC17C49
Perkins	-	Série 400 e 1200	●	Perkins Estágio V
Perkins	-	Série 400 Modelo IQ IR IW IY IF	●	Perkins StV 400
Perkins	-	Série 1200F Modelo MT, MU, MV, MW, BM e BN	●	Perkins StV 1200
Perkins	-	Série 1200J Modelo SU, VM	●	Perkins StV 120xJ (SU/VM)
PSI/Soluções de potência	-	PSI/Soluções de potência	●	PSI/Soluções de potência
QiYao			-	QiYao Gas
Scania	EMS	-	-	Scania (EMS)
Scania	EMS S6 (KWP2000)	Dx9x, Dx12x, Dx16x	-	Scania EMS 2 S6
Scania	EMS 2 S8	DC9, DC13, DC16	●	Scania EMS 2 S8
Scania	EMS 2 S8	DC9, DC13, DC16	●	Scania S8 Industrial
Steyr	EDC17	-	-	Steyr EDC17
Volvo Penta	EDC3	-	-	Volvo Penta EDC3
Volvo Penta	EDC4	-	-	Volvo Penta EDC4

Fabricante	ECU	Motores	Tier 4/Estágio V	Parâmetro 7561 do AGC
Volvo Penta	EDC III, EDC IV	TAD4x, TAD5x, TAD6x, TAD7x	-	Volvo Penta genérico*
Volvo Penta	EMS, EMS 2.0 a EMS2.3	D6, D7, D9, D12, D16 (somente nas versões GE e AUX)	●	Volvo Penta EMS2
Volvo Penta	EMS2.3		●	Volvo Penta EMS2.3
Volvo Penta	EMS2.4	-	●	Volvo Penta EMS 2.4
Weichai	WOODWARD PG+	Diesel	●	Weichai a Diesel
Weichai	WOODWARD PG+	Gás	●	Weichai a gasolina
Weichai	Wise 10B	-	●	Weichai Wise10B
Weichai	Wise 15	-	●	Weichai Wise15
Weichai			-	Weichai Baudouin E6 Gas
Xichai				Xichai Gas
YANMAR	EDC17	-	-	YANMAR EDC17
YANMAR	-	-	-	YANMAR Stage V
Yuchai United	YCGCU (Versão 4.2)	Diesel	●	Yuchai United a diesel
Yuchai United	YCGCU (Versão 4.2)	Gás	●	Yuchai United a gasolina
Yuchai United	YC-BCR	-	-	Yuchai YC-BCR
Yuchai United	YC-ECU	-	-	Yuchai YC-ECU

OBSERVAÇÃO * Os protocolos genéricos estão incluídos para compatibilidade com versões anteriores.

OBSERVAÇÃO ** Se suportado pela ECU e motor.

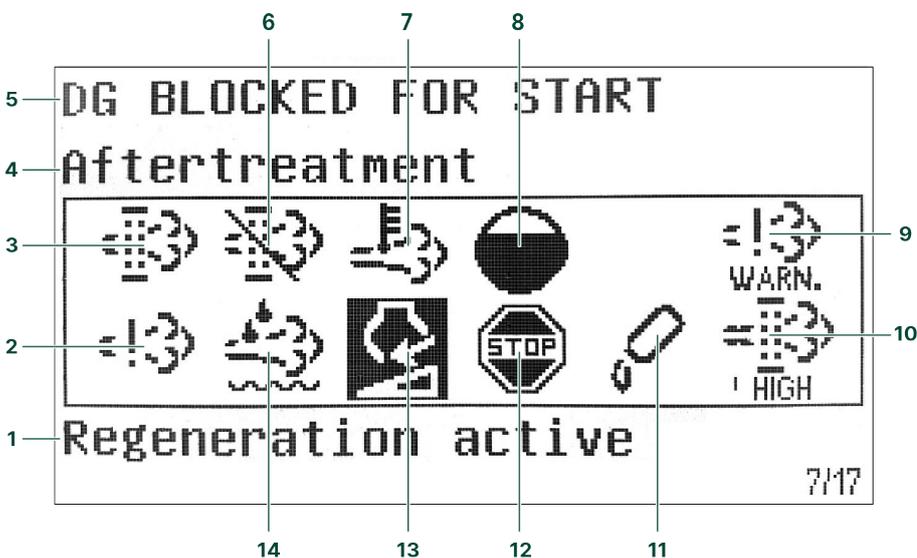
OBSERVAÇÃO *** Anteriormente *Jichai*

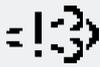
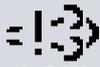
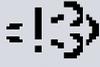
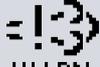
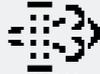
Outros protocolos do sistema de Códigos EIC: Entre em contato com a DEIF.

1.4.6 Descarregar depois de tratamento (Camada 4/Estágio V)

O AGC 150 atende aos requisitos de Nível 4 (Final)/Estágio V. O usuário pode usar a tela para monitorar (e controlar) tanto o motor quando o sistema pós-tratamento de exaustão.

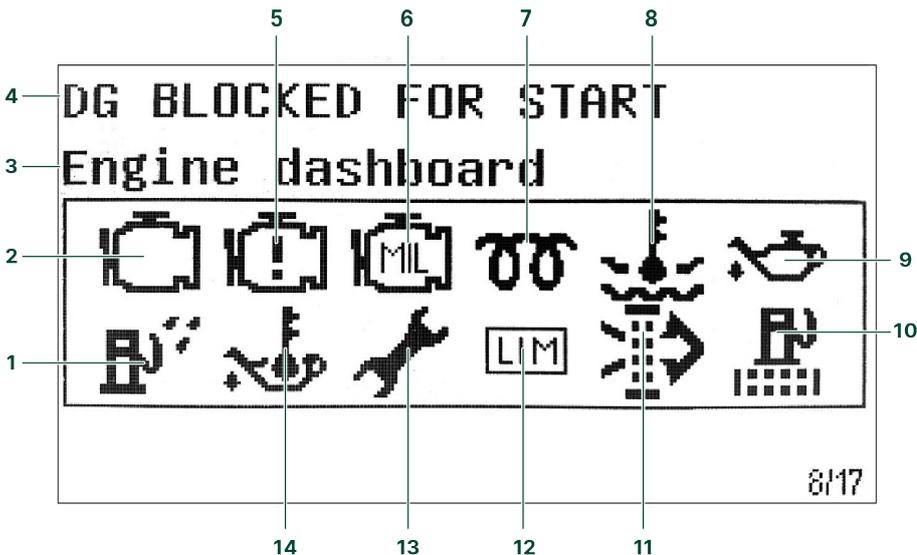
Após tratamento página



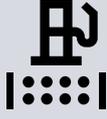
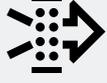
Nº	Referente	Símbolo	Descrição
1	Status pós-tratamento	-	
2	Falha do sistema de emissão do motor		Falha ou mau funcionamento da emissão.
3	Filtro de partículas diesel (DPF)		Regeneração é necessária.
4	Nome da página	-	
5	Status do controlador	-	
6	Filtro de partículas diesel (DPF) inibido		Regeneração está inibida.
7	Temperatura alta - Regeneração		Tem uma temperatura alta e regeneração em andamento.
8	Queima de HC		Acúmulo de hidrocarbono que exige queima.
9	Nível de falha do sistema de emissão do motor	 LOW  HIGH  WARN.	Falha ou mau funcionamento da emissão, com a gravidade.
10	Nível do filtro de partículas diesel (DPF)	 HIGH  V.HIGH  CRITICAL	Regeneração necessária, com a gravidade.
11	Alarme de nível DEF		Nível DEF baixo.
12	Desligamento DEF		Problema DEF para a operação normal.

Nº	Referente	Símbolo	Descrição
13	Indução do nível DEF		Indução de nível médio.
			Indução severa.
14	Fluido de descarga de diesel (DEF)		Qualidade DEF é baixa.

Painel do motor

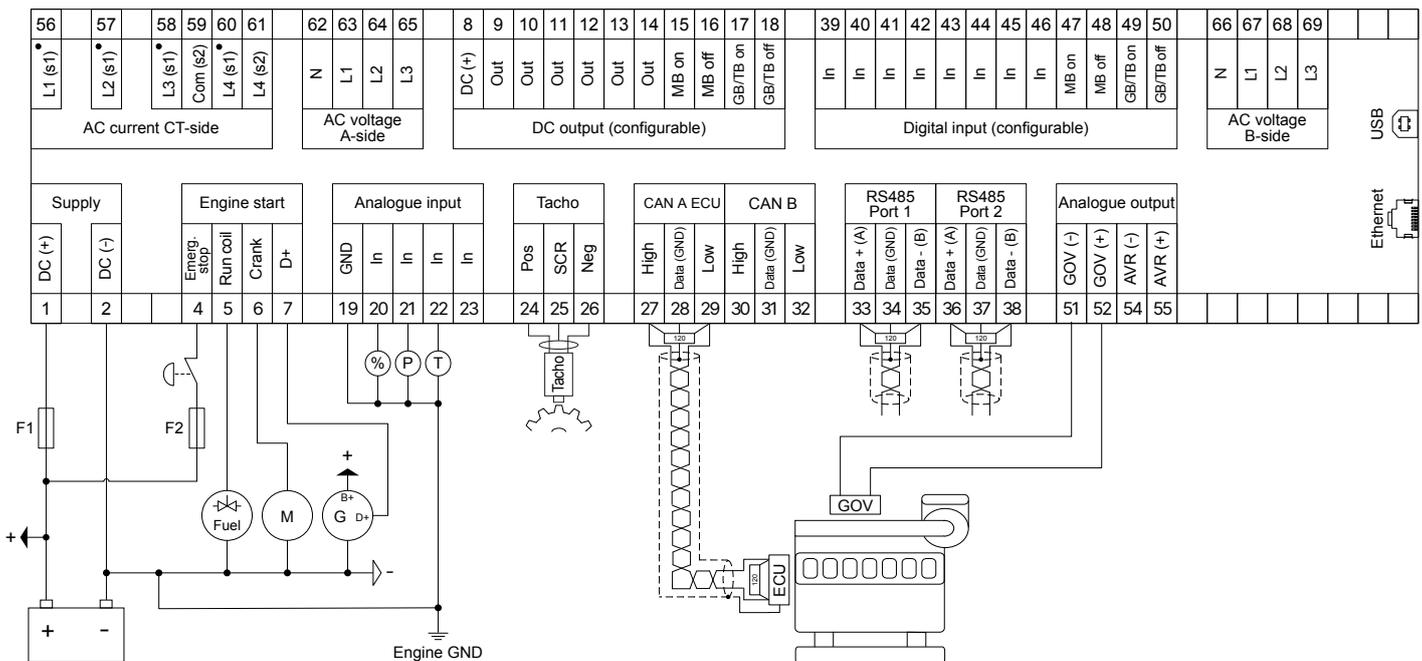


Nº	Referente	Símbolo	Descrição
1	Água no combustível		Tem água no combustível.
2	Status da interface do motor		Um aviso do motor.
3	Nome da página	-	-
4	Status do controlador	-	-
5	Status da interface do motor		Um desligamento do motor.
6	Status da interface do motor		Um mau funcionamento do motor.
7	Partida fria		O motor está frio.
8	Temperatura alta do fluido de arrefecimento do motor		A temperatura do fluido de arrefecimento é alta.
9	Pressão baixa do óleo do motor		A pressão do óleo do motor está baixa.

Nº	Referente	Símbolo	Descrição
10	Entupimento do filtro de ar		O filtro de combustível está bloqueado.
11	Entupimento do filtro de ar		O filtro de ar está bloqueado.
12	Luz LIMITE		Apenas para motores MTU.
13	Troca de óleo		O motor precisa de uma troca de óleo.
14	Temperatura do óleo do motor alta		A temperatura do óleo do motor está alta.

OBSERVAÇÃO Símbolos cinza mostram que a comunicação para o referente está disponível. Um tipo de motor pode não ser compatível com todos os referentes.

1.4.7 Fiação típica para controlador de unidade do motor



Fusíveis

- F1: 2 A DC máx. fusível de atraso de tempo/MCB, curva c
- F2: 6 A AC máx. fusível de atraso de tempo/MCB, curva c

2. Produtos compatíveis

2.1 Tela remota: AGC 150

A tela remota é uma AGC 150 que possui apenas uma fonte de alimentação e uma conexão Ethernet com um controlador AGC 150. A tela remota permite que o operador veja os dados operacionais do controlador, bem como opere o controlador remotamente.

Consulte www.deif.com/products/agc-150-remote-display

2.2 Unidade de desligamento, SDU 104

O SDU 104 é um dispositivo de segurança para a proteção de motores marinhos. A unidade mantém o motor em execução se o controlador principal falhar. A unidade também pode desligar o motor de forma segura.

Consulte www.deif.com/products/sdu-104

2.3 Painel do operador adicional, AOP-2

O controlador usa a comunicação de barramento CAN para o painel adicional do operador (AOP-2). Configure o controlador usando a lógica M. No AOP-2, o operador então pode:

- Use os botões para enviar comandos ao controlador.
- Ver os LEDs acenderem para mostrar status e/ou alarmes.

Você pode configurar e conectar dois AOP-2 se o controlador tiver o pacote de software premium.

2.4 Outras entradas e saídas

O AGC 150 usa a comunicação de barramento pode com estes:

- O **CIO 116** é um módulo de expansão de entrada remoto. Consulte www.deif.com/products/cio-116
- O **CIO 208** é um módulo de expansão de saída remoto. Consulte www.deif.com/products/cio-208
- O **CIO 308** é um módulo de E/S remoto. Consulte www.deif.com/products/cio-308
- **IOM 220** e **IOM 230** têm duas saídas analógicas. Elas podem ser usadas para a regulação governador e AVR, ou controle geral da PID.

3. Especificações técnicas

3.1 Especificações elétricas

Fonte de alimentação	
Intervalo da fonte de alimentação	Tensão nominal: 12 V DC ou 24 V DC Intervalo de operação: 6,5 a 36 V CC
Tensão suportada	Polaridade invertida
Imunidade da queda da fonte de alimentação	0 V DC para 50 ms (vindo de mín. 6 V DC)
Proteção de pico de carga da fonte de alimentação	Pico de carga protegido de acordo com ISO16750-2 teste A
Consumo de energia	5 W típicos 12 W max.
Relógio RTC	Backup de data e hora

Monitoramento da tensão de alimentação	
Intervalo de medição	0 a 36 V CC Tensão operacional contínua máxima: 36 V CC
Resolução	0,1 V
Precisão	$\pm 0,35$ V

D+	
Corrente da excitação	210 mA, 12 V 105 mA, 24 V
Limite de falha de carregamento	6 V

Entrada Tacho	
Intervalo da entrada de tensão	$\pm 1 V_{\text{pico}}$ a $70 V_{\text{pico}}$
W	8 a 36 V
Intervalo de entrada de frequência	10 a 10 kHz (máx.)
Tolerância de medição de frequência	1% de leitura

Entradas digitais	
Número de entradas	12 x entradas digitais Comutação negativa
Tensão máxima de entrada	+36 V DC com relação ao negativo da alimentação da planta
Tensão mínima de entrada	-24 V DC com relação ao negativo da alimentação da planta
Fonte da corrente (limpeza do contato)	10 mA iniciais, 2 mA contínuos

Saídas DC	
Número de saídas 3 A	2 x saídas (para combustível e manivela) 15 A DC em partida e 3 A contínuo, tensão de alimentação de 0 a 36 V DC

Saídas DC

	Resistência testada de acordo com UL/ULC6200:2019 1.ed: 24 V, 3 A, 100000 ciclos (com diodo externo de rodagem livre)
Número de saídas 0,5 A	10 x saídas 2 A DC em partida e 0,5 A contínuo, tensão de alimentação de 4,5 a 36 V DC
Comum	12/24 V CC

Entradas analógicas

Número de entradas	4 x entradas analógicas
Intervalo elétrico	Configurável como: <ul style="list-style-type: none">• Entrada digital de comutação negativa• Sensor de 0 V a 10 V• Sensor de 4 mA a 20 mA• Sensor de 0 Ω a 2,5 kΩ
Precisão	Corrente: <ul style="list-style-type: none">• Precisão: $\pm 20 \mu\text{A} \pm 1,00\%$ rdg Tensão: <ul style="list-style-type: none">• Intervalo: 0 a 10 V CC• Precisão: $\pm 20 \text{ mV} \pm 1,00\%$ rdg RMI 2 fios BAIXO: <ul style="list-style-type: none">• Intervalo: 0 a 800 Ω• Precisão: $\pm 2 \Omega \pm 1,00\%$ rdg RMI 2 fios ALTO: <ul style="list-style-type: none">• Intervalo: 0 a 2500 Ω• Precisão: $\pm 5 \Omega \pm 1,00\%$ rdg

Saída analógica

Tipos de saída	Saída de tensão DC isolada
Intervalo de tensão	-10 a +10 V DC
Resolução no modo de tensão	Melhor que 1 mV
Tensão do modo comum máx.	$\pm 3 \text{ kV}$
Carga mínima no modo de tensão	500 Ω
Precisão	$\pm 1\%$ do valor de configuração

Saída do governador de velocidade

Tipos de saída	Saída de tensão DC isolada Saída PWM isolada
Intervalo de tensão	-10 a +10 V DC
Resolução no modo de tensão	Menos que 1 mV
Tensão do modo comum máx.	$\pm 550 \text{ V}$
Carga mínima no modo de tensão	500 Ω
Intervalo de frequência PWM	1 a 2500 Hz $\pm 25 \text{ Hz}$
Resolução do ciclo de tarefa PWM (0-100%)	12 bits (4096 passos)

Saída do governador de velocidade

Intervalo de tensão PWM	1 a 10,5 V
Precisão da tensão	±1% do valor de configuração

Unidade de display

Tipo	Tela de exibição gráfica (monocromática)
Resolução	240 x 128 pixels
Navegação	Navegação do menu de cinco teclas
Livro de registro	Registro de dados e função de tendência
Idioma	Tela em vários idiomas

3.2 Especificações ambientais

Condições operacionais

Temperatura operacional (inclusive da tela do display)	-40 a 70°C (-40 a 158°F)
Temperatura de armazenamento (inclusive da tela do display)	-40 a 85°C (-40 a 185°F)
Precisão e temperatura	Coeficiente de Temperatura: 0,2% da escala completa por 10 °C
Altitude de funcionamento	0 a 4000 metros com redução
Umidade operacional	Cíclico de calor úmido, 20/55 °C a 97% de umidade relativa, 144 horas. Em relação ao padrão IEC 60255-1 Estado fixo de calor úmido, 40 °C a 93% de umidade relativa, 240 horas. Em relação ao padrão IEC 60255-1
Mudança de temperatura	70 a -40 °C, 1 °C/minuto, 5 ciclos. Em relação ao padrão IEC 60255-1
Grau de proteção	IEC/EN 60529 <ul style="list-style-type: none">• IP65 (frente do módulo quando instalado no painel de controle com a gaxeta de vedação fornecida)• IP20 no lado do terminal
Vibração	Resposta: <ul style="list-style-type: none">• 10 a 58,1 Hz, 0,15 mmpp• 58,1 a 150 Hz, 1 g. Em relação ao padrão IEC 60255-21-1 (classe 2) Resistência: <ul style="list-style-type: none">• 10 a 150 Hz, 2 g. Em relação ao padrão IEC 60255-21-1 (classe 2) Vibração sísmica: <ul style="list-style-type: none">• 3 a 8,15 Hz, 15 mmpp• 8,15 a 35 Hz, 2 g. Em relação ao padrão IEC 60255-21-3 (classe 2)
Choque	10 g, 11 ms, meio seno. Em relação ao padrão IEC 60255-21-2 Resposta (classe 2) 30 g, 11 ms, meio seno. Em relação ao padrão de resistência IEC 60255-21-2 (Classe 2) 50 g, 11 ms, meio seno. Em relação ao padrão IEC 60068-2-27, teste Ea Testado com três impactos em cada direção, nos três eixos (total de 18 impactos por teste)
Impacto	20 g, 16 ms, meio seno – IEC 60255-21-2 (classe 2) Testado com 1000 impactos em cada direção, nos três eixos (total de 6000 impactos por teste)
Separação galvânica	CAN porta 2: 550 V, 50 Hz, 1 minuto

Condições operacionais

	RS-485 porta 1: 550 V, 50 Hz, 1 minuto Ethernet: 550 V, 50 Hz, 1 minuto Saída analógica 51-52 (GOV) 550 V, 50 Hz, 1 minuto Saída analógica 54-55 (AVR) 3000 V CA, 50 Hz, 1 minuto Observação: Nenhuma separação galvânica na porta CAN 1 e RS-485 2.
Segurança	Instalação CAT: III 600 V Nível de poluição 2 IEC/EN 60255-27
Inflamabilidade	Todas as partes de plástico vêm com proteção automática contra chamas de acordo com o padrão UL94-V0
EMC	IEC/EN 60255-26

3.3 UL/cUL Listado

Requisitos

Instalação	Para ser instalado de acordo com a NEC (US) ou CEC (Canadá)
Compartimento	É necessário um gabinete adequado do tipo 1 (superfície plana) Não ventilado/ventilado com filtros para o meio ambiente controlado/poluição de nível 2
Montagem	Montagem em superfície plana
Conexões	Utilize somente condutores de cobre para 90 °C
Bitola do fio	AWG 30-12
Terminais	Torque de aperto: 5-7 lb-in.
Transformadores de corrente	Use transformadores de corrente listados ou isolantes reconhecidos
Circuitos de comunicação	Conecte-se apenas aos circuitos de comunicação de um sistema/equipamento listado

3.4 Comunicação

Comunicação

CAN A	Usado para: <ul style="list-style-type: none">• Porta CAN do motor• CIO 116, CIO 208 e CIO 308• IOM 220 e IOM 230 Conexão de dados de 2 fios + comum Não isolado Terminal externo exigido (120 Ω + cabo correspondente) Especificação do motor DEIF (J1939 + CANopen)
CAN B	Usado para: <ul style="list-style-type: none">• AOP-2 Conexão de dados de 2 fios + comum Isolado Terminal externo exigido (120 Ω + cabo correspondente) PMS 125 kbit e 250 kbit
RS-485 porta 1	Usado para: Modbus RTU, PLC, SCADA Conexão de dados de 2 fios + comum Isolado Terminal externo exigido (120 Ω + cabo correspondente)

Comunicação

	9600 a 115200
RS-485 porta 2	Usado para: Modbus RTU, PLC, SCADA Conexão de dados de 2 fios + comum Não isolado Terminal externo exigido (120 Ω + cabo correspondente) 9600 a 115200
RJ45 Ethernet	Usado para: <ul style="list-style-type: none">• Modbus para PLC, SCADA, etc.• Sincronização de horário conforme protocolo NTP com os servidores NTP Isolado Auto detecção de porta de Ethernet de 10/100 Mbit
USB	Porta de serviço (USB-B)

3.5 Aprovações

Padrões

CE

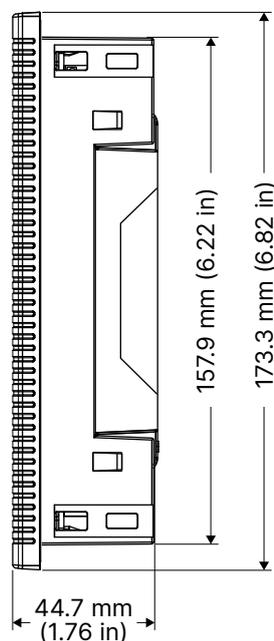
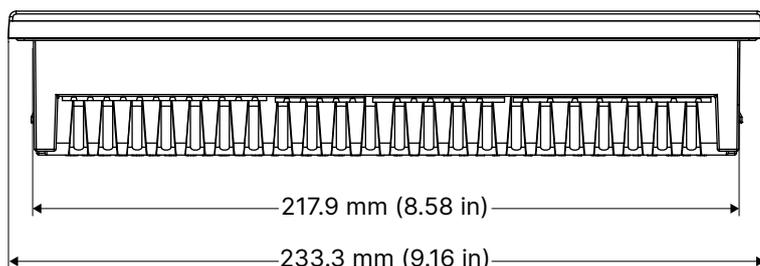
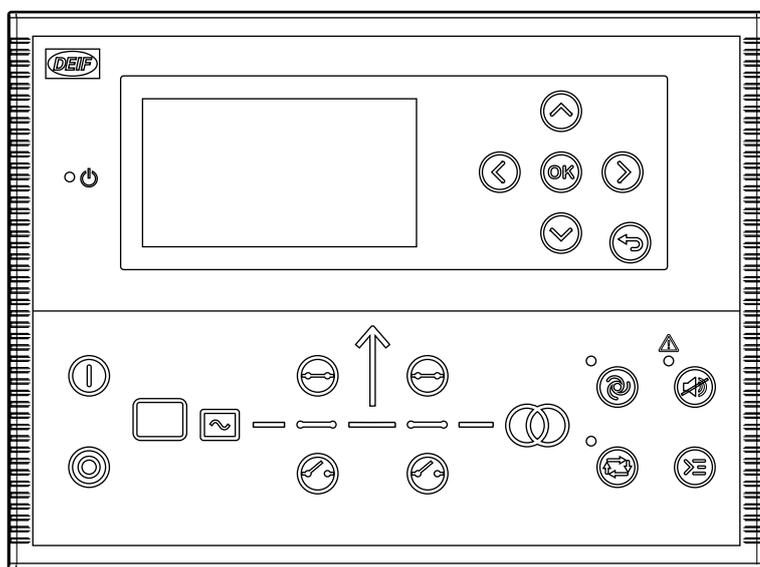
UL/cUL listado para UL/ULC6200:2019, 1.ed. controles para gensets estacionários

Pendente: Aprovação DNV GL

Pendente: Aprovação LR

OBSERVAÇÃO Consulte o site www.deif.com para obter as aprovações mais recentes.

3.6 Dimensões e peso



Dimensões e peso	
Dimensões	Comprimento: 233,3 mm (9,16 pol.) Altura: 173,3 mm (6,82 pol.) Profundidade: 44,7 mm (1,76 pol.)
Corte do painel	Comprimento: 218,5 mm (8,60 pol.) Altura: 158,5 mm (6,24 pol.) Tolerância: ± 0,3 mm (0,01 pol.)
Espessura máx. do painel	4,5 mm (0,18 pol.)
Montagem	Listado UL/cUL: Tipo - dispositivo completo, tipo aberto 1 Listado UL/cUL: Para utilização sobre uma superfície plana - gabinete tipo 1
Peso	0,79 kg

4. Informações legais

4.1 Aviso legal

A DEIF A/S se reserva o direito de alterar o conteúdo deste documento sem aviso prévio.

A versão em inglês deste documento contém sempre as informações mais recentes e atualizadas sobre o produto. A DEIF não se responsabiliza pela acuidade das traduções. Além disso, as traduções podem não ser atualizadas ao mesmo tempo que o documento em inglês. Se houver discrepâncias, a versão em inglês prevalecerá.

4.2 Direitos autorais

© Copyright DEIF A/S. Todos os direitos reservados.

4.3 Versão do software

Este documento baseia-se no software AGC 150 versão 1.16.