

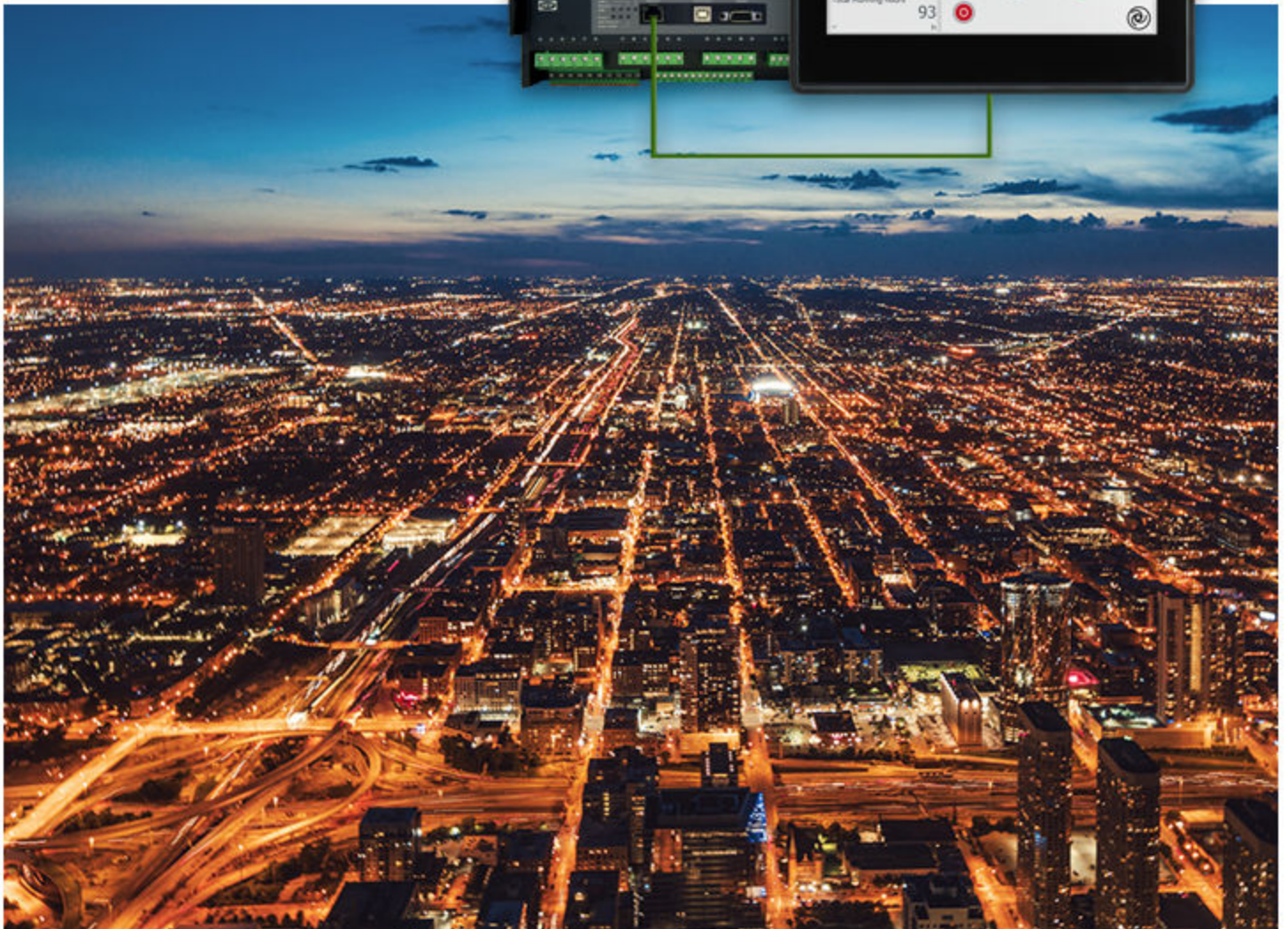
AGC-4 Mk II

Modbus 通信

选项 H2 和 H9



Improve
Tomorrow



1. 简介

1.1 关于 Modbus 通信.....	3
1.1.1 软件版本.....	3
1.2 警告与安全.....	3
1.2.1 危险声明符号.....	3
1.2.2 表示一般说明的符号.....	3
1.2.3 安装和操作过程中的安全事项.....	4
1.2.4 出厂设置.....	4
1.3 法律信息和免责声明.....	4

2. 硬件信息

2.1 选项 H2.....	5
2.1.1 端子描述.....	5
2.1.2 硬件设置.....	5
2.2 选项 H9.....	5
2.2.1 端子描述.....	5
2.2.2 硬件设置.....	6
2.3 接线.....	6

3. 数据表

3.1 可配置区域（只读）（功能代码 04h）.....	7
3.1.1 Modbus 配置器.....	7
3.2 参考表.....	8
3.2.1 报警列表监测.....	8
3.3 数据换算.....	8

4. Modbus 参数和 IO 设置

4.1 简介.....	10
4.2 地址区域.....	10
4.2.1 读取线圈（功能代码 01）.....	10
4.2.2 读取开关量输入（功能代码 02）.....	10
4.2.3 读取保持寄存器（功能代码 03）.....	10
4.2.4 读取输入寄存器（功能代码 04）.....	11
4.2.5 写入单个/多个线圈（功能代码 05/15）.....	11
4.2.6 写入单个/多个保持寄存器（功能代码 06/16）.....	11
4.3 Modbus 地址和参数示例.....	12
4.4 IO 的 Modbus 地址和示例.....	13
4.5 Modbus 地址和 CIO 模块示例.....	14
4.5.1 CIO 116 的 Modbus 报警偏移地址.....	14
4.5.2 CIO 208 的 Modbus 报警偏移地址.....	15
4.5.3 CIO 308 的 Modbus 报警偏移地址.....	16

1. 简介

1.1 关于 Modbus 通信

本文件提供了使用控制器 Modbus 表的信息和示例。此外，本文件解释了如何使用 Modbus 监测和/或更改参数和 IO 配置。

选项 H2 和 H9 是控制器的硬件选项，支持控制器的 Modbus 服务器通信。除了这些选项外，标准 AGC-4 Mk II 还允许 TCP/IP Modbus 通信。

选项 H2 是 Modbus RTU（RS-485）硬件，而选项 H9 是 Modbus RTU（RS-232）。

参数

选项 H2 和 H 9 受参数 7500-7520 的影响。

 **更多信息**
更多相关信息，请参见**参数列表**，文档编号为 4189341273。

1.1.1 软件版本

本文档基于 AGC-4 Mk II 软件版本 6.11。

1.2 警告与安全

1.2.1 危险声明符号

 危险	
	这表示危险的情况。 如果不遵守这些指导，这些情况可能导致死亡、人员严重受伤和设备损坏或损毁。
 警告	
	这表示潜在的危险情况。 如果不遵守这些指导，这些情况可能导致死亡、人员严重受伤和设备损坏或损毁。
 注意	
	这表示低风险情况。 如果不遵守这些指导，这些情况可能导致轻微或中度伤害。
注意	
	这表示重要通知 请务必阅读此信息。

1.2.2 表示一般说明的符号

备注 这显示了一般信息。



更多信息

它显示从何处获得更多信息。



示例

它会显示一个示例。



方法指导

提供一个包含帮助和指导内容的视频的链接。

1.2.3 安装和操作过程中的安全事项

安装及操作设备时，可能不可避免会在危险电流和电压下工作。所以安装工作只能由经授权且了解使用中将会遇到的风险的人员来执行。



危险



注意通电电流和电压的危险性

切勿触碰任何端子，尤其是 AC 测量输入端子和继电器端子，否则会导致受伤或死亡。

1.2.4 出厂设置

控制器在出厂时已进行了默认设置。这些设置对于发动机/发电机组来说不一定正确。在运行发动机/发电机组之前，应检查所有设置。

1.3 法律信息和免责声明

DEIF 不负责发电机组的安装或操作。如果您对发动机/发电机组的安装或操作有任何疑问，请联系发动机/发电机组厂家。

备注 Multi-line 2 装置不能由未经授权的人员打开。否则，保修将失效。

免责声明

DEIF A/S 保留更改本文件内容的权利，且无需另行通知。

本文档的英文版本始终涵盖最近以及最新的产品信息。DEIF 不承担译文准确性的相关责任，并且译文可能不会与英文文档同时更新。如有差异，以英文版本为准。

2. 硬件信息

2.1 选项 H2

2.1.1 端子描述

H2 属于硬件选项，因此除标配硬件外，在槽 2 中额外安装了一块 PCB。

端子	功能	描述
29*	DATA + (A)	Modbus RTU (RS-485)
30	DATA GND	
31**	DATA - (B)	
32		
33*	DATA + (A)	
34		
35**	DATA - (B)	
36		

备注 * 端子 29 和 33 内部连接。

备注 **端子 31 和 35 内部连接。

2.1.2 硬件设置

以下为 RS-485 硬件设置：

1. 9600 或 19200 bps
2. 8 个数据位
3. 无奇偶性
4. 1 个停止位
5. 无流控制

2.2 选项 H9

2.2.1 端子描述

H9.2 属于硬件选项，因此除标配硬件外，在槽 2 中额外安装了一块 PCB。

端子	功能	描述
29		Modbus RTU (RS-232)
30	DATA GND	
31		
32	TxD	
33		
34	RxD	
35		
36		

2.2.2 硬件设置

以下为 RS-232 硬件设置：

1. 9600 或 19200 bps
2. 8 个数据位
3. 无奇偶性
4. 1 个停止位
5. 无流控制

2.3 接线



更多信息

有关接线信息，请参阅**安装说明**。

3. 数据表

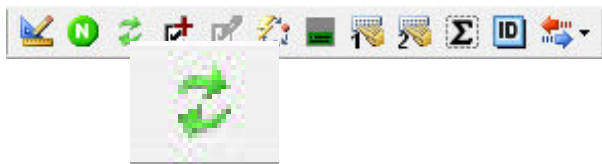
3.1 可配置区域（只读）（功能代码 04h）

3.1.1 Modbus 配置器

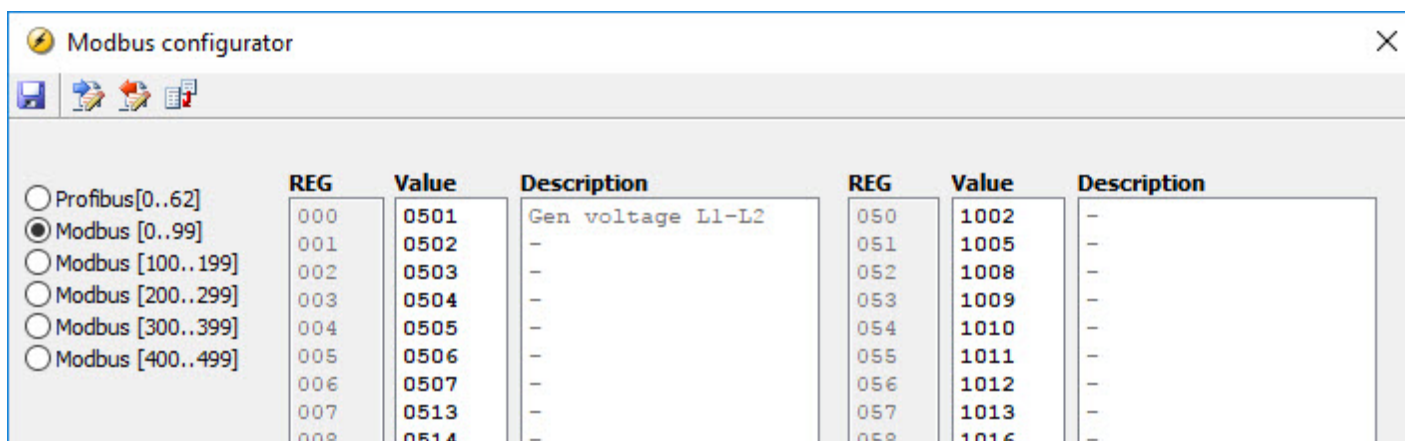
借助 Modbus 配置器，用户可以选择支持 Modbus 功能 04 的前 500 个 Modbus 地址应使用的数据。

Profibus 用户经常使用此功能来选择他们可使用的数据。这就是第一个地址范围称为 Profibus 的原因。Profibus 和 Modbus 用户共享第一个地址范围，因为它们共享相同的数据。

通过单击以下图标，从应用软件的工具栏中打开 Modbus 配置器。



可通过 Modbus 配置器将 Modbus 地址 0 到 499 配置为 500 到 1999 中的任何 Modbus 地址，如下所示。



该窗口具有四个不同的列，如下所述：

范围：每个 Modbus 范围包含 100 个 Modbus 地址（Profibus 范围为 63 个）。在上面的屏幕截图中，选择了 0 到 99 的 Modbus 地址范围。

REG：特定地址 REG 中的信息与 Value 中配置的 Modbus 地址重复。选择另一个范围（0 至 499）时，数字会更改。

值：将复制到相应 REG Modbus 地址的信息的 Modbus 地址。

描述：自由文本，供用户填写。文本仅保存在参数文件中。在截图中，通过 Modbus 配置器进行配置，对应的 Modbus 地址 000 复制了 Modbus 地址 501 的信息，该信息显示为 L1 和 L2 之间的发电机电压，如描述所示。

备注 弹出窗口具有其专用的 *读取/写入* 和 *复制描述* 按钮，必须使用它们进行手动配置。



可配置 Modbus 示例

对于截图，要检查分配给 Modbus 地址 001 的内容，请在 *Input register (04)* 下的 **Modbus tables** 中查找 Modbus 地址 502。

502 是交流测量值，功能名称为发电机电压 L2-L3。因此，从输入寄存器 (04) 中读取 Modbus 地址 001，将返回发电机电压 L2-L3。

要向 Modbus 地址 001 分配不同的功能，请更改 Value 下的数字。例如，将数字更改为 1501。此时，从输入寄存器 (04) 中读取 Modbus 地址 001，将返回可用功率。

3.2 参考表

可在 www.deif.com/documentation/agc-4-mk-ii/ 的 **Modbus tables** 部分下载 Modbus 表。Modbus 表存储在.xlsx 文件中，该文件包含：

- 命令标志 (01、05、15)
- 状态标志 (02)
- 数字量输入 (02)
- 数字量输出 (02)
- 控制寄存器 (03、06、16)
- 日期和时间寄存器 (03、06、16)
- 丰富的可读功能 (04)，包括：
 - Profibus 可配置区域
 - Modbus 可配置区域
 - 报警、测量值、状态等

括号中的数字表示信息的 Modbus 功能代码（作为十进制值），并与电子表格中的表名称相对应。

3.2.1 报警列表监测

报警列表监测的功能代码为 04，Modbus 地址为 28000 至 28099。您可以使用这些 Modbus 地址来读取控制器中每个激活报警的地址。使用应用软件中的参数选项卡查找每个地址对应的报警。



报警列表监测示例

读取功能代码 04 和 Modbus 地址 28000 至 28099：

- 地址 28000：值 **236**
- 地址 28001 至 28099：值 **0**

查看应用软件，地址 236 对应于通道 3490 紧急停止。

Category	Channel	Text	Address
Digital In	3470	Dig. input 116	234
Digital In	3480	Dig. input 117	235
Digital In	3490	Emergency STOP	236

因此，控制器中唯一激活的警报是**急停**。

3.3 数据换算

Modbus 数据以数据字节的形式处理。该数据不能直接处理十进制值。因此，定义了换算以将十进制值转换为可以使用 Modbus 发送的形式，或正确解析从 Modbus 接收的值。保持寄存器和输入寄存器中的数据根据以下公式进行缩放：

$$\text{实际值} = \text{寄存器中的值} * 10^{-\text{换算比例}}$$

下表列出了参数类型和通常使用的换算值。表中未列出未换算的参数类型。

表 3.1 特定参数类型通常使用的换算值

参数类型	换算
相角	1
直流电源电压	1
频率保护	2
功率因数	2
功率因数	2



换算示例

额定频率 1 设置为 50.00 Hz。频率的换算值通常为 2。

使用 Modbus 从控制器读取额定频率 1 时，Modbus 寄存器返回 5000。实际值的确定如下：

实际值

= 寄存器中的值 * 10^{-换算值}

= 5000 * 10⁻²

= 50.00

要使用 Modbus 向控制器写入新值 60.00 Hz，则写入寄存器的值应为：

寄存器中的值

= 实际值 / 10^{-换算值}

= 60.00 / 10⁻²

= 6000

4. Modbus 参数和 IO 设置

4.1 简介

Modbus 通信可以从控制器读取参数数据，并将参数数据写入控制器。Modbus 表中未列出参数 Modbus 地址。参数的 Modbus 地址是通过在地址区域的第一个数字上添加偏移量来计算的。偏移量是应用软件（USW）中的参数地址。

Modbus 通信还可以为 IO 和 CIO 读取和写入报警数据。Modbus 表中未列出 IO Modbus 地址。IO Modbus 地址也通过在地址区域的第一个数字上添加偏移量来计算。

本章列出了地址区域，并给出了 Modbus 地址计算的示例。

备注 DEIF 控制器是 Modbus 服务器。

4.2 地址区域

4.2.1 读取线圈（功能代码 01）

读取离散输出线圈的开/关状态。控制器在功能未激活时返回 **0**（假），在功能激活时返回 **1**（真）。

用于读取状态标志的地址范围

请求的数据	地址范围
使能	2000-3999

4.2.2 读取开关量输入（功能代码 02）

读取离散输入触点的开/关状态。控制器在开关量输入未激活时返回 **0** (FALSE)，在开关量输入激活时返回 **1** (TRUE)。

用于读取状态标志的地址区域

请求的数据	地址范围
报警激活	4000-5999
报警确认	6000-7999
定时器输出	8000-9999
定时器运行	10000-11999

4.2.3 读取保持寄存器（功能代码 03）

读取保持寄存器中包含的数据值。数据可以是带符号的整数（16 或 32 位）或布尔值。控制器返回保持寄存器中存储的值。请注意，您需要缩放才能正确解释该值。

用于读取保持寄存器的地址区域

请求的数据	地址范围
使用的定时器	2000-3999
使用的值	4000-5999
最小值	6000-7999
最大值	8000-9999
输出 A	10000-11999
输出 B	12000-13999

请求的数据	地址范围
使用的故障等级	14000-15999
使能	16000-17999
抑制	18000-19999

4.2.4 读取输入寄存器（功能代码 04）

读取输入寄存器中包含的数据值。数据可以是带符号的整数（16 或 32 位）或布尔值。控制器返回输入寄存器中存储的值。请注意，您需要缩放才能正确解释该值。

用于读取输入寄存器的地址区域

请求的数据	地址范围
定时器最小值	2000-3999
定时器最大值	4000-5999
输出 A 最小值	6000-7999
输出 A 最大值	8000-9999
输出 B 最小值	10000-11999
输出 B 最大值	12000-13999
最低故障等级	14000-15999
最高故障等级	16000-17999
定时器耗用的时间	20000-21999

4.2.5 写入单个/多个线圈（功能代码 05/15）

更改单个或多个离散输出线圈的开/关状态。写入 0 (FALSE) 以禁用线圈，或写入 1 (TRUE) 以激活线圈。

用于写入状态标志的地址区域

请求的数据	地址范围
使能	2000-3999
确认报警	6000-7999

4.2.6 写入单个/多个保持寄存器（功能代码 06/16）

更改单个或多个保持寄存器的值。数据可以是带符号的整数（16 或 32 位）或布尔值。将值写入保持寄存器时，需要使用正确的缩放和数据类型。

用于写入寄存器的地址范围

请求的数据	地址范围
使用的定时器	2000-3999
使用的值	4000-4999
输出 A	10000-11999
输出 B	12000-13999
使用的故障等级	14000-15999
使能	16000-17999
抑制	18000-19999

4.3 Modbus 地址和参数示例

参数的 Modbus 地址是应用软件 (USW) 中的地址与相关地址区域的第一个值之和。要查找特定参数的地址，请转到 USW 中的 **Parameters** 选项卡，然后使用参数的名称或参数编号 (**Channel** 列) 查找该参数。参数地址位于 **Address** 列。

报警示例



确认报警

在此示例中，过压 1 报警处于活动状态且未进行确认。首先，我们将检查报警是否已确认，然后使用 Modbus 确认报警。

- 过压 1 报警的参数编号为 1150。在 **Parameters** 选项卡中查找 USW 中的参数，并记下该参数的 **Address** 值（对于过压 1，为 12）。
 - 参数编号在 **Channel** 列中列出。
- 要读取是否已确认报警，请转到 **Address areas (地址区域) > Read discrete input (Function code 02) (读取离散量输入 (功能代码 02))** 中的表。*报警确认的地址区域从 6000 开始。*
- 要用于读取参数的 Modbus 地址为：参数 **Address** + 地址区域起始值 = 12 + 6000 = 6012。
- 使用功能代码 02 读取地址 6012。
 - 对于本示例，读取地址时，控制器返回 **0** (FALSE)。这表示，报警未被确认。
- 要确认报警，请转到 **Address areas (地址区域) > Write single/multiple coils (Function code 05/15) (写入单个/多个线圈 (功能代码 05/15))** 中的表。*确认报警的地址区域从 6000 开始。*
- 要用于读取参数的 Modbus 地址为：参数 **Address** + 地址区域起始值 = 12 + 6000 = 6012。
- 使用功能代码 05 将 **1** (TRUE) 写入地址 6012。
 - 报警现已确认，使用功能代码 02 读取地址 6012 会返回 **1** (TRUE)。这表示，报警已确认。

View mode: ☐ Tree ☒ List												
All groups ☐ Prot ☐ Sync ☐ Reg ☐ Dig ☐ Ain ☐ Out ☐ Gen ☐ Mains ☐ Comm ☐ Pm ☐ Jump ☐ USW ☐ RMI 102 ☐ RMI 1												
Drag a column header here to group by that column												
Category	Channel	Text	Address	Value	Unit	Timer	OutputA	OutputB	Enabled	HighAlarm		
Prot	1060	> 4	7	120	%		5	Not used	Not used	☒	☒	
Prot	1150	BA U> 1	12	103	%		10	Not used	Not used	☐	☒	
Prot	1160	BA U> 2	13	105	%		5	Not used	Not used	☐	☒	
Prot	1170	BA U< 1	14	97	%		10	Not used	Not used	☐	☐	
Prot	1180	BA U< 2	15	95	%		5	Not used	Not used	☐	☐	
Prot	1190	BA U< 3	16	95	%		5	Not used	Not used	☐	☐	

额定设置示例



更改额定频率

在本示例中，额定频率 1 从 50 Hz 更改为 60 Hz。

- 额定频率 1 的参数编号为 6001。在 **Parameters** 选项卡中查找 USW 中的参数，并记下该参数的 **Address** 值（对于额定频率 1，为 407）。

View mode: ☐ Tree ☒ List												
All groups ☐ Prot ☐ Sync ☐ Reg ☐ Dig ☐ Ain ☐ Out ☐ Gen ☐ Mains ☐ Comm ☐ Pm ☐ Jump ☐ USW ☐ RMI 102 ☐ RMI 1												
Drag a column header here to group by that column												
Category	Channel	Text	Address	Value	Unit	Timer	OutputA	OutputB	Enabled	HighAlarm		
Gen	6001	Nom. f 1	407	50	Hz		N/A	N/A	☐	☐		
Gen	6002	Nom. P 1	408	480	kW		N/A	N/A	☐	☐		
Gen	6003	Nom. I 1	409	867	A		N/A	N/A	☐	☐		
Gen	6004	Nom. U 1	410	400	V		N/A	N/A	☐	☐		
Gen	6005	Nom. Q 1	596	480	kvar		N/A	N/A	☐	☐		
Gen	6006	Nom. S 1	742	480	kVA		N/A	N/A	☐	☐		

2. 要更改额定频率，请转到 **Address areas (地址区域) > Write single/multiple holding registers (Function code 06/16) (写入单个/多个保持寄存器 (功能代码 06/16))** 中的表。*所用值的地址区域从 4000 开始。*
3. 用于写入新值的 Modbus 地址为：参数 **Address** + 地址区域起始值 = 407 + 4000 = 4407。
4. 额定频率的缩放为 1。有关指数缩放公式和示例，请参见**数据缩放***。要将 60 Hz 写入地址，必须将值 600 写入地址。使用功能代码 06 将 600 写入地址 4407。
 - 额定频率 1 现为 60.0 Hz。要确认更改，请使用功能代码 03 读取地址 4407。地址返回 600。（缩放也是 1。）

备注 *Modbus 表中的测量缩放不一定与相应参数的缩放相同。例如，频率测量的缩放为 2，而标称频率参数的缩放为 1。

4.4 IO 的 Modbus 地址和示例

IO 的 Modbus 地址偏移量可以在 USW 的 *I/O 设置* 页面上看到。

示例



配置多输入 102 第二次报警

1. 在 USW，*多功能输入 102 第二次报警* 的偏移量为 **269**。
2. 要检查报警是否已启用（地址区域 2000-3999），请使用功能代码 **01** 和 Modbus 地址 2000 + 269 = **2269**。
 - 如果控制器返回 **0**，则报警被禁用。
 - 如果控制器返回 **1**，则报警启用。
3. 要检查故障类别（地址区域 14000-15999），请使用功能代码 **03** 和 Modbus 地址 14000 + 269 = **14269**。
 - 控制器返回一个整数。例如，如果故障类为 *警告*，则控制器返回 **1**。
4. 要将故障类别更改为 *停机*，请使用功能代码 **06** 和 Modbus 地址 **14269** 发送值 **4**。
 - 要验证故障类别是否已更改，请使用 USW *I/O 设置* 页面，从控制器读取 *I/O 设置*。
5. 要启用报警，请使用功能代码 **05** 和 Modbus 地址 **2269** 发送值 **1**。
 - 要验证报警是否已启用，请使用 USW *I/O 设置* 页面，从控制器读取 *I/O 设置*。



检查多功能输入 108 是否存在断线故障

1. 在 USW，*多功能输入 108 断线故障* 的偏移量为 **276**。
2. 要检查报警是否启用，请使用功能代码 **01** 和 Modbus 地址 **2276**。
3. 要查看警报是否激活（地址区域 4000-5999），请使用功能代码 **02** 和 Modbus 地址 **4276**。
 - 要验证报警状态，请使用 USW *日志* 页面并从控制器读取报警日志。



配置数字输入 51 报警定时器（选项 M12）

1. 在 USW，*数字输入 51* 的偏移量是 **205**。
2. 要检查配置的报警定时器（地址区域 2000-3999），请使用功能代码 **03** 和 Modbus 地址 2000+205 = **2205**。
 - 如果控制器返回 **100**，则延迟设置为 10 s（因为缩放为 1）。
3. 要将延迟设置更改为 5 s，请使用功能代码 **06** 和 Modbus 地址 **2205** 发送值 **50**。



配置继电器输出 59 报警功能（选项 M12）

1. 在 USW，*继电器输出 59* 的偏移量为 **331**。
2. 要检查报警功能（地址区域 4000 至 5999），请使用功能代码 **03** 和 Modbus 地址 4000 + 331 = **4331**。
 - 如果控制器返回 **0**，则报警功能为 *报警继电器 ND*。
3. 要将报警功能更改为 *M-Logic/限制继电器*，请使用功能代码 **06** 和 Modbus 地址 **4431** 发送值 **4**。

4.5 Modbus 地址和 CIO 模块示例

示例后的表格显示了 CIO 模块的 Modbus 偏移地址（它们未显示在 USW 或 Modbus 表格中）。对于 CIO 模块，Modbus 读/写与其他 IO 相同。

备注 DEIF 建议使用 USW 配置 CIO 模块。

例如



监控 CIO 116 1 号输入 14

- 从表中可以看出，CIO 1 号输入 14 的偏移量为 **1051**。
- 要检查报警是否已启用（地址区域 2000-3999），请使用功能代码 **01** 和 Modbus 地址 $2000 + 1051 = 3051$ 。
 - 如果控制器返回 **0**，则报警被禁用。
 - 如果控制器返回 **1**，则报警启用。

4.5.1 CIO 116 的 Modbus 报警偏移地址

描述	偏移地址	描述	偏移地址
CIO 116 no. 1.输入 10	1047	CIO 116 no. 2.输入 21	1260
CIO 116 no. 1.输入 11	1048	CIO 116 no. 2.输入 22	1261
CIO 116 no. 1.输入 12	1049	CIO 116 no. 2.输入 23	1264
CIO 116 no. 1.输入 13	1050	CIO 116 no. 2.输入 24	1266
CIO 116 no. 1.输入 14	1051	CIO 116 no. 2.输入 25	1267
CIO 116 no. 1.输入 15	1052	CIO 116 no. 2.输入 26	1272
CIO 116 no. 1.输入 16	1053	CIO 116 no. 3.输入 10	1296
CIO 116 no. 1.输入 17	1054	CIO 116 no. 3.输入 11	1316
CIO 116 no. 1.输入 19	1055	CIO 116 no. 3.输入 12	1323
CIO 116 no. 1.输入 20	1056	CIO 116 no. 3.输入 13	1324
CIO 116 no. 1.输入 21	1057	CIO 116 no. 3.输入 14	1325
CIO 116 no. 1.输入 22	1058	CIO 116 no. 3.输入 15	1327
CIO 116 no. 1.输入 23	1059	CIO 116 no. 3.输入 16	1328
CIO 116 no. 1.输入 24	1060	CIO 116 no. 3.输入 17	1329
CIO 116 no. 1.输入 25	1061	CIO 116 no. 3.输入 19	1330
CIO 116 no. 1.输入 26	1062	CIO 116 no. 3.输入 20	1331
CIO 116 no. 2.输入 10	1194	CIO 116 no. 3.输入 21	1332
CIO 116 no. 2.输入 11	1195	CIO 116 no. 3.输入 22	1333
CIO 116 no. 2.输入 12	1196	CIO 116 no. 3.输入 23	1334
CIO 116 no. 2.输入 13	1197	CIO 116 no. 3.输入 24	1362
CIO 116 no. 2.输入 14	1198	CIO 116 no. 3.输入 25	1363
CIO 116 no. 2.输入 15	1199	CIO 116 no. 3.输入 26	1364
CIO 116 no. 2.输入 16	1200	CIO 116 no. 1 丢失	957*
CIO 116 no. 2.输入 17	1237	CIO 116 no. 2 丢失	960*
CIO 116 no. 2.输入 19	1238	CIO 116 no. 3 丢失	963*
CIO 116 no. 2.输入 20	1257		

备注 *地址偏移量 957、960 和 963 是只读的。

4.5.2 CIO 208 的 Modbus 报警偏移地址

描述	偏移地址
CIO 208 no. 1 丢失	958*
CIO 208 no. 2 丢失	961*
CIO 208 no. 3 丢失	964*

备注 *地址偏移量 958、961 和 964 是只读的。

4.5.3 CIO 308 的 Modbus 报警偏移地址

描述	偏移地址	描述	偏移地址
CIO 308 no. 1.输入 8 报警 1	999	CIO 308 no. 3.输入 17 报警 1	1567
CIO 308 no. 1.输入 8 报警 2	1000	CIO 308 no. 3.输入 17 报警 2	1568
CIO 308 no. 1.输入 11 报警 1	1001	CIO 308 no. 3.输入 20 报警 1	1569
CIO 308 no. 1.输入 11 报警 2	1002	CIO 308 no. 3.输入 20 报警 2	1570
CIO 308 no. 1.输入 14 报警 1	1003	CIO 308 no. 3.输入 23 报警 1	1571
CIO 308 no. 1.输入 14 报警 2	1004	CIO 308 no. 3.输入 23 报警 2	1572
CIO 308 no. 1.输入 17 报警 1	1005	CIO 308 no. 3.输入 26 报警 1	1573
CIO 308 no. 1.输入 17 报警 2	1006	CIO 308 no. 3.输入 26 报警 2	1574
CIO 308 no. 1.输入 20 报警 1	1007	CIO 308 no. 3.输入 29 报警 1	1575
CIO 308 no. 1.输入 20 报警 2	1008	CIO 308 no. 3.输入 29 报警 2	1576
CIO 308 no. 1.输入 23 报警 1	1009	CIO 308 no. 1 丢失	959*
CIO 308 no. 1.输入 23 报警 2	1010	CIO 308 no. 1 丢失	962*
CIO 308 no. 1.输入 26 报警 1	1011	CIO 308 no. 1 丢失	965*
CIO 308 no. 1.输入 26 报警 2	1012	CIO 308 no. 1.输入 8 断线故障	1031
CIO 308 no. 1.输入 29 报警 1	1013	CIO 308 no. 1.输入 11 断线故障	1032
CIO 308 no. 1.输入 29 报警 2	1014	CIO 308 no. 1.输入 14 断线故障	1033
CIO 308 no. 2.输入 8 报警 1	1015	CIO 308 no. 1.输入 17 断线故障	1034
CIO 308 no. 2.输入 8 报警 2	1016	CIO 308 no. 1.输入 20 断线故障	1035
CIO 308 no. 2.输入 11 报警 1	1017	CIO 308 no. 1.输入 23 断线故障	1036
CIO 308 no. 2.输入 11 报警 2	1018	CIO 308 no. 1.输入 26 断线故障	1037
CIO 308 no. 2.输入 14 报警 1	1019	CIO 308 no. 1.输入 29 断线故障	1038
CIO 308 no. 2.输入 14 报警 2	1020	CIO 308 no. 2.输入 8 断线故障	1039
CIO 308 no. 2.输入 17 报警 1	1021	CIO 308 no. 2.输入 11 断线故障	1040
CIO 308 no. 2.输入 17 报警 2	1022	CIO 308 no. 2.输入 14 断线故障	1041
CIO 308 no. 2.输入 20 报警 1	1023	CIO 308 no. 2.输入 17 断线故障	1042
CIO 308 no. 2.输入 20 报警 2	1024	CIO 308 no. 2.输入 20 断线故障	1043
CIO 308 no. 2.输入 23 报警 1	1025	CIO 308 no. 2.输入 23 断线故障	1044
CIO 308 no. 2.输入 23 报警 2	1026	CIO 308 no. 2.输入 26 断线故障	1045
CIO 308 no. 2.输入 26 报警 1	1027	CIO 308 no. 2.输入 29 断线故障	1046
CIO 308 no. 2.输入 26 报警 2	1028	CIO 308 no. 3.输入 8 断线故障	1083
CIO 308 no. 2.输入 29 报警 1	1029	CIO 308 no. 3.输入 11 断线故障	1085
CIO 308 no. 2.输入 29 报警 2	1030	CIO 308 no. 3.输入 14 断线故障	1086
CIO 308 no. 3.输入 8 报警 1	1531	CIO 308 no. 3.输入 17 断线故障	1110
CIO 308 no. 3.输入 8 报警 2	1532	CIO 308 no. 3.输入 20 断线故障	1391
CIO 308 no. 3.输入 11 报警 1	1560	CIO 308 no. 3.输入 23 断线故障	1392
CIO 308 no. 3.输入 11 报警 2	1563	CIO 308 no. 3.输入 26 断线故障	1427
CIO 308 no. 3.输入 14 报警 1	1565	CIO 308 no. 3.输入 29 断线故障	1529
CIO 308 no. 3.输入 14 报警 2	1566		

备注 *地址偏移量 959、962 和 965 是只读的。